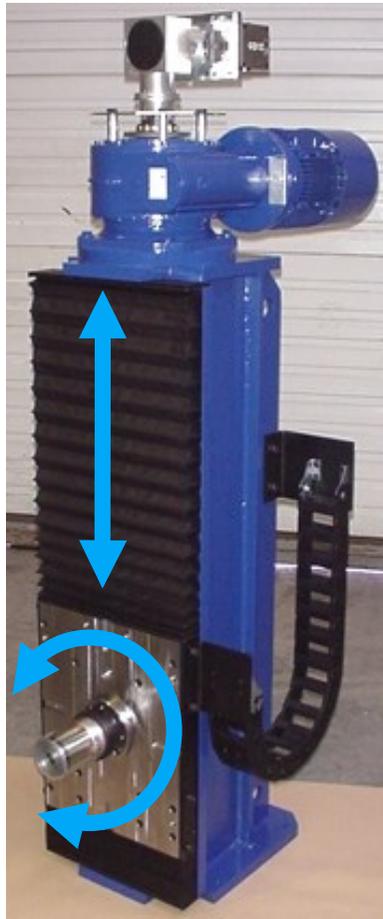




SOPAMAT®

Le mouvement combiné



SOPAMAT®
Le mouvement combiné

Principe :

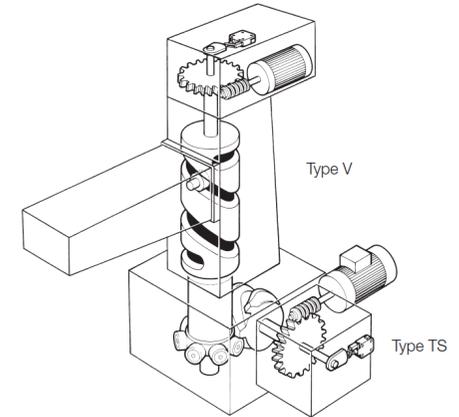
Tous les mouvements fonctionnent en marche coup par coup.

Le retour est obtenu par inversoin du sens de rotation du moteur.

Le moteur-frein pour le mouvement **T** s'arrête aux point **3** et **6**.

Le moteur-frein pour le mouvement **V** s'arrête aux points **1/2/4/5** (voir page B)

Le SOPAMAT® permet également de marquer un arrêt à mi-course pour obtenir, par exemple, une position d'attente intermédiaire. Les temps d'arrêt à chaque point sont variables (selon l'utilisation).



Code de commande :

Exemple: E600 - T360 - B600 - P60

E600

T360

B600

P60

Mouvement de base rectiligne-horizantal (mm)

Mouvement de rotation axe vertical (°)

Mouvement bras rectiligne-horizantal (mm)

Mouvement rotation-pince autour d'un axe vertical ou horizontal (°)



PA Ardennes Emeraude

Rue Henri Faure

08090 TOURNES

France

Tel.: +33 3 24 52 94 64

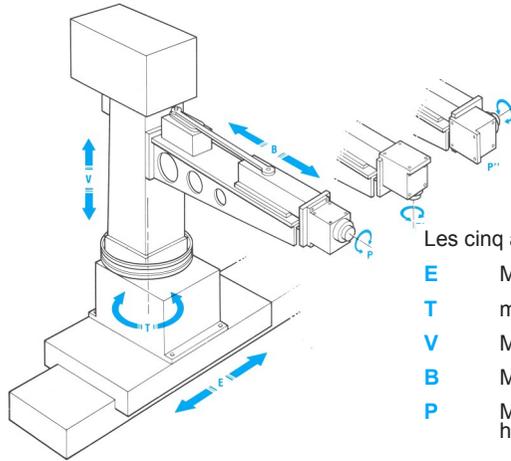
Fax.: +33 3 24 52 88 02

sopap@sopap.com

www.sopap.com

Cachet du distributeur:

Configurations possibles :

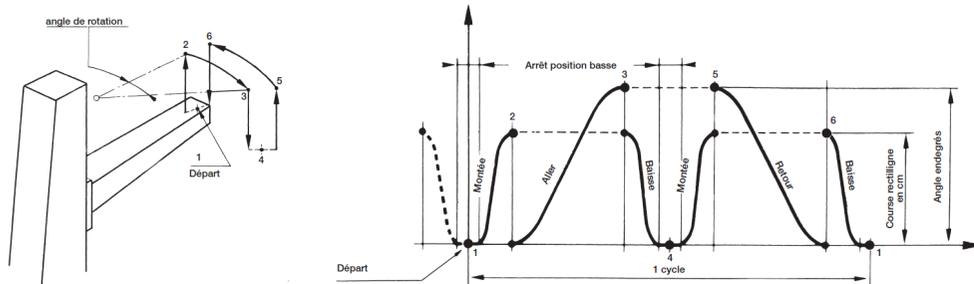


Les cinq axes principaux sont définis comme suit:

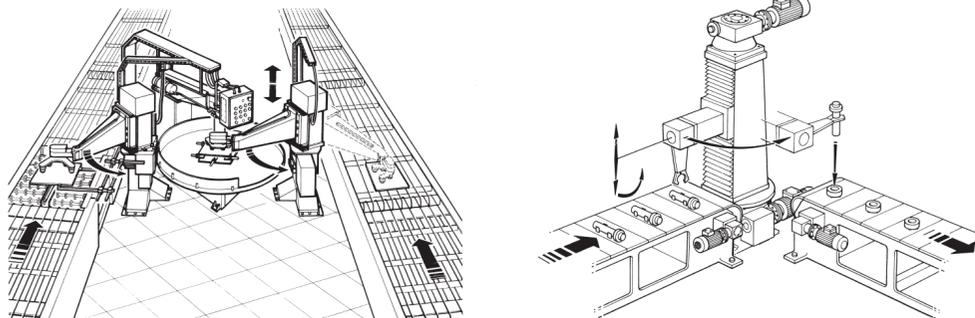
- E** Mouvement de base rectiligne-horizontale,
- T** mouvement de rotation axe vertical,
- V** Mouvement rectiligne vertical,
- B** Mouvement bras rectiligne-horizontale
- P** Mouvement rotation-pince autour d'un axe horizontal ou vertical.

Fonctionnement :

EXEMPLE POUR UN CYCLE « ← → » (cas le plus fréquent)



Exemples d'application :



SOPAMAT® - unité à came cylindrique

Type (exemple vertical)	V90	V120	V160	V220	V290
Couple de basculement	40 daNm	100 daNm	250 daNm	500 daNm	900 daNm
Charge	70 daN	100 daN	330 daN	700 daN	1000 daN

Temps de transfert	Pour une charge de :					
	60 daN	90 daN	300 daN	600 daN	900 daN	
Pour une course verticale de:	100 mm	1.2 sec	1 sec	1.2 sec	---	---
	200 mm	1.7 sec	1.5 sec	1.8 sec	1.5 sec	3 sec
	300 mm	2.2 sec	2 sec	2.4 sec	---	---
	400 mm	2.7 sec	2.5 sec	3 sec	2.5 sec	4.5 sec
	500 mm	3.2 sec	3 sec	3.6 sec	---	---
	600 mm	3.7 sec	3.5 sec	4.2 sec	3.5 sec	5.7 sec
	700 mm	4.2 sec	4 sec	4.8 sec	---	---
	800 mm	4.7 sec	4.5 sec	5.4 sec	4.5 sec	6.5 sec
	900 mm	5.2 sec	5 sec	6 sec	---	---
	1000 mm	5.7 sec	5.5 sec	6.6 sec	5.5 sec	8 sec
1100 mm	6.2 sec	6 sec	7.2 sec	---	---	
1200 mm	6.7 sec	6.5 sec	7.8 sec	6.5 sec	9.2 sec	

Pour d'autres conditions de fonctionnement, veuillez nous consulter

La particularité du SOPAMAT® réside dans le fait que le mouvement est assuré par une came cylindrique.

Le moteur frein démarre et freine à vide dans les zones de verrouillage

La masse se déplace en douceur selon une loi de mouvement mécanique

Avantages:

- construction compacte
- commande mécanique donc sûre et fiable
- ne nécessite pas d'autres indexages
- haute précision
- grande longévité
- temps de transfert extrêmement court
- accélération contrôlée (possibilité d'adapter la courbe d'accélération idéale aux conditions d'emploi)
- positionnement positif
- réduction des temps morts
- absence de bruit et de vibration
- couple de basculement admissible important
- cadence élevée

Ces unités existent aussi pour des courses variables, motorisées avec un servo-moteur et un variateur